

ÁLGEBRA LINEAR
RESOLUÇÃO DO TESTE DE 05/01/2024
LMAC, LEFT

- (1) Determine se existe $\alpha \in \mathbb{R}$ para o qual a matriz $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & \alpha & 1 \\ 1 & -1 & \alpha \end{bmatrix}$ tenha $(1, 2, -1)$ como vetor próprio.

Resolução: Temos

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & \alpha & 1 \\ 1 & -1 & \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 1 + 2\alpha \\ -1 - \alpha \end{bmatrix}$$

Para que $(1, 2, -1)$ seja um vetor próprio, o valor próprio teria de ser -4 e ter-se-ia que verificar

$$\begin{cases} 1 + 2\alpha = -8 \\ -1 - \alpha = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -\frac{9}{2} \\ \alpha = -5 \end{cases}$$

Conclui-se que não existe um tal valor de α .

- (2) Considere o subespaço $V = L(\{\sin t, \cos t, t \sin t, t \cos t\})$ do espaço vetorial complexo das funções de \mathbb{R} para \mathbb{C} e o endomorfismo $T: V \rightarrow V$ definido por $T(f) = f'$.
- (a) Determine os valores próprios de T indicando as suas multiplicidades geométricas e algébricas.
- (b) Determine a forma canónica de Jordan de T indicando uma base B para V com respeito à qual T é representada pela forma de Jordan achada.

Resolução:

- (a) Temos $T(\sin t) = (\sin t)' = \cos t$, $T(\cos t) = -\sin t$, $T(t \sin t) = \sin t + t \cos t$, $T(t \cos t) = \cos t - t \sin t$. Considerando a base ordenada $B = (\sin t, \cos t, t \sin t, t \cos t)$ para V temos portanto

$$A_{T,B,B} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

O polinómio característico é

$$\begin{vmatrix} -\lambda & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -\lambda & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = (\lambda^2 + 1)^2 = (\lambda - i)^2(\lambda + i)^2$$

Conclui-se que os valores próprios de T são $\pm i$ ambos com multiplicidade algébrica 2. Os vetores próprios de $\lambda = i$ são as soluções do sistema homogéneo

$$\begin{bmatrix} -i & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -i \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -i \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 2i \end{bmatrix}$$

que tem soluções (a, b, c, d) definidas por $d = 0$, $c = -id = 0$ e $a = bi$. Conclui-se que os vetores próprios de $\lambda = i$ são os vetores com coordenadas $b(i, 1, 0, 0)$ (com $b \neq 0$) logo a multiplicidade geométrica de $\lambda = i$ é 1. Uma vez que $\lambda = -i$ é o conjugado de i e a matriz $A_{T,B,B}$ é real, a sua multiplicidade geométrica é também 1.

- (b) Tendo em conta as multiplicidades algébricas e geométricas dos valores próprios achados na alínea anterior vemos que a forma canónica de Jordan para T é (a menos de troca de ordem dos blocos)

$$J = \begin{bmatrix} i & 1 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 1 \\ 0 & 0 & 0 & i \end{bmatrix}$$

Seja $B' = (v_1, v_2, v_3, v_4)$ uma base tal que $A_{T, B', B'} = J$. Então tendo em conta os cálculos da alínea anterior podemos tomar $v_1 = i \sin t + \cos t$. Para achar o vetor próprio generalizado v_2 de $\lambda = i$ resolvemos a equação $(T - i \text{Id})(v_2) = v_1$ que em coordenadas fica o sistema

$$\begin{bmatrix} -i & -1 & 1 & 0 & | & i \\ 1 & -i & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -i & | & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i & | & 2i \\ 1 & -i & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -i & | & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i & | & 2i \\ 1 & -i & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -2i & | & -2i \end{bmatrix}$$

que tem solução $d = 1, c = 2i - di = i$ e $a = ib + 1 - d = ib$. Tomando por exemplo $b = 0$ obtemos $v_2 = it \sin t + t \cos t$. Para v_3, v_4 podemos tomar os vetores cujas coordenadas são as conjugadas. Obtemos assim

$$B' = (i \sin t + \cos t, it \sin t + t \cos t, -i \sin t + \cos t, -it \sin t + t \cos t)$$

- (3) Seja $\langle \cdot, \cdot \rangle$ um produto interno em \mathbb{R}^3 para o qual $\{(1, 1, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ é uma base ortonormada. Determine a matriz da métrica de $\langle \cdot, \cdot \rangle$ com respeito à base canónica.

Resolução: Sendo B a base dada temos $G_B = I_3$. Pela fórmula para a mudança de coordenadas na matriz da métrica temos $G_{B_{can}} = S_{B_{can} \rightarrow B}^T G_B S_{B_{can} \rightarrow B}$. Como $(1, 0, 0) = (1, 1, 0) - (0, 1, 0)$ vemos que

$$S_{B_{can} \rightarrow B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

pelo que

$$G_{B_{can}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- (4) Diga se a função $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ definida pela expressão

$$\langle x, y \rangle = x^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \end{bmatrix} y$$

é um produto interno em \mathbb{R}^3 .

Resolução: Uma vez que

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 8 - 8 - 1 = -1$$

é negativo, algum dos valores próprios da matriz simétrica dada é negativo. Logo a forma quadrática não é definida positiva e portanto a função dada não satisfaz o axioma de positividade de um produto interno. Não se trata portanto de um produto interno em \mathbb{R}^3 .

- (5) Considere a matriz $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$.

- (a) Determine uma decomposição SVD para A .
 (b) Calcule a projecção ortogonal de $(1, 1, 1, 1)$ em $N(A^T)$

Resolução:

(a) Temos $A^T A = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$ que é diagonal logo U_2 é a matriz I_2 e $D = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$.

Para obter U_1 precisamos de completar as colunas de AU_2^{-1} a dividir pelos valores singulares a uma base ortonormada de \mathbb{R}^4 : O complemento ortogonal das colunas de A é definido pelas equações $x = -z + w, y = -z - w$ pelo que uma base é dada por $(-1, -1, 1, 0)$ e $(1, -1, 0, 1)$ Esta base já é ortogonal logo obtemos

$$U_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(b) $N(A^T) = EC(A)^\perp$ e uma base ortonormada para o complemento ortogonal do espaço das colunas de A é dado pelas duas últimas colunas de U_1 na alínea anterior. Conclui-se que

$$\begin{aligned} P_{N(A^T)}(1, 1, 1, 1) &= \frac{1}{3} \langle (-1, -1, 1, 0), (1, 1, 1, 1) \rangle (-1, -1, 1, 0) + \\ &\quad + \frac{1}{3} \langle (1, -1, 0, 1), (1, 1, 1, 1) \rangle (1, -1, 0, 1) \\ &= -\frac{1}{3}(-1, -1, 1, 0) + \frac{1}{3}(1, -1, 0, 1) = \left(\frac{2}{3}, 0, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) \end{aligned}$$

(6) Seja V um espaço vetorial complexo e $T: V \rightarrow V$ um endomorfismo com forma canónica de Jordan

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Descreva o grau de indeterminação do segundo vetor de uma base B para a qual $A_{T,B,B} = J$, isto é, indique (justificadamente) o número mínimo de parâmetros complexos necessários para descrever o conjunto

$$\{v \in V : v \text{ é o segundo vetor de alguma base } B \text{ para } V \text{ tal que } A_{T,B,B} = J\}$$

Resolução: O primeiro vetor v_1 da base B está determinado a menos de um fator constante não nulo pois é um vetor próprio de 2 que está na imagem de $(T - 2\text{Id})^2$ (e a intersecção do espaço próprio de 2 com esta imagem tem dimensão 1). O segundo vetor v_2 é então qualquer solução da equação $(T - 2\text{Id})(v_2) = v_1$. Uma vez que $N(T - 2\text{Id})$ tem dimensão 2 as soluções desta equação dependem de 2 parâmetros (para cada valor possível de v_1). Conclui-se que o número de parâmetros complexos necessários para descrever todos os possíveis valores de v_2 é 3.