

**ÁLGEBRA LINEAR**  
**RESOLUÇÃO DO TESTE DE 05/01/2024**  
**LMAC, LEFT**

- (1) Determine se existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  para o qual a matriz  $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & \alpha & 1 \\ 1 & -1 & \alpha \end{bmatrix}$  tenha  $(1, 2, -1)$  como vetor próprio.

**Resolução:** Temos

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & \alpha & 1 \\ 1 & -1 & \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 1 + 2\alpha \\ -1 - \alpha \end{bmatrix}$$

Para que  $(1, 2, -1)$  seja um vetor próprio, o valor próprio teria de ser  $-4$  e ter-se-ia que verificar

$$\begin{cases} 1 + 2\alpha = -8 \\ -1 - \alpha = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -\frac{9}{2} \\ \alpha = -5 \end{cases}$$

Conclui-se que não existe um tal valor de  $\alpha$ .

- (2) Considere o subespaço  $V = L(\{\sin t, \cos t, t \sin t, t \cos t\})$  do espaço vetorial complexo das funções de  $\mathbb{R}$  para  $\mathbb{C}$  e o endomorfismo  $T: V \rightarrow V$  definido por  $T(f) = f'$ .
- (a) Determine os valores próprios de  $T$  indicando as suas multiplicidades geométricas e algébricas.
- (b) Determine a forma canónica de Jordan de  $T$  indicando uma base  $B$  para  $V$  com respeito à qual  $T$  é representada pela forma de Jordan achada.

**Resolução:**

- (a) Temos  $T(\sin t) = (\sin t)' = \cos t$ ,  $T(\cos t) = -\sin t$ ,  $T(t \sin t) = \sin t + t \cos t$ ,  $T(t \cos t) = \cos t - t \sin t$ . Considerando a base ordenada  $B = (\sin t, \cos t, t \sin t, t \cos t)$  para  $V$  temos portanto

$$A_{T,B,B} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

O polinómio característico é

$$\begin{vmatrix} -\lambda & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -\lambda & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} \begin{vmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = (\lambda^2 + 1)^2 = (\lambda - i)^2(\lambda + i)^2$$

Conclui-se que os valores próprios de  $T$  são  $\pm i$  ambos com multiplicidade algébrica

2. Os vetores próprios de  $\lambda = i$  são as soluções do sistema homogéneo

$$\begin{bmatrix} -i & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -i \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -i \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & i \\ 1 & -i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 2i \end{bmatrix}$$

que tem soluções  $(a, b, c, d)$  definidas por  $d = 0$ ,  $c = -id = 0$  e  $a = bi$ . Conclui-se que os vetores próprios de  $\lambda = i$  são os vetores com coordenadas  $b(i, 1, 0, 0)$  (com  $b \neq 0$ ) logo a multiplicidade geométrica de  $\lambda = i$  é 1. Uma vez que  $\lambda = -i$  é o conjugado de  $i$  e a matriz  $A_{T,B,B}$  é real, a sua multiplicidade geométrica é também 1.

- (b) Tendo em conta as multiplicidades algébricas e geométricas dos valores próprios achados na alínea anterior vemos que a forma canónica de Jordan para  $T$  é (a menos de troca de ordem dos blocos)

$$J = \begin{bmatrix} i & 1 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 1 \\ 0 & 0 & 0 & i \end{bmatrix}$$

Seja  $B' = (v_1, v_2, v_3, v_4)$  uma base tal que  $A_{T, B', B'} = J$ . Então tendo em conta os cálculos da alínea anterior podemos tomar  $v_1 = i \sin t + \cos t$ . Para achar o vetor próprio generalizado  $v_2$  de  $\lambda = i$  resolvemos a equação  $(T - i \text{Id})(v_2) = v_1$  que em coordenadas fica o sistema

$$\left[ \begin{array}{cccc|c} -i & -1 & 1 & 0 & i \\ 1 & -i & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -i & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 1 & i & 2i \\ 1 & -i & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -i & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -i & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 1 & i & 2i \\ 1 & -i & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -2i & -2i \end{array} \right]$$

que tem solução  $d = 1, c = 2i - di = i$  e  $a = ib + 1 - d = ib$ . Tomando por exemplo  $b = 0$  obtemos  $v_2 = it \sin t + t \cos t$ . Para  $v_3, v_4$  podemos tomar os vetores cujas coordenadas são as conjugadas. Obtemos assim

$$B' = (i \sin t + \cos t, it \sin t + t \cos t, -i \sin t + \cos t, -it \sin t + t \cos t)$$

- (3) Seja  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  um produto interno em  $\mathbb{R}^3$  para o qual  $\{(1, 1, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  é uma base ortonormada. Determine a matriz da métrica de  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  com respeito à base canónica.

**Resolução:** Sendo  $B$  a base dada temos  $G_B = I_3$ . Pela fórmula para a mudança de coordenadas na matriz da métrica temos  $G_{B_{can}} = S_{B_{can} \rightarrow B}^T G_B S_{B_{can} \rightarrow B}$ . Como  $(1, 0, 0) = (1, 1, 0) - (0, 1, 0)$  vemos que

$$S_{B_{can} \rightarrow B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

pelo que

$$G_{B_{can}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- (4) Diga se a função  $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  definida pela expressão

$$\langle x, y \rangle = x^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \end{bmatrix} y$$

é um produto interno em  $\mathbb{R}^3$ .

**Resolução:** Uma vez que

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 8 - 8 - 1 = -1$$

é negativo, algum dos valores próprios da matriz simétrica dada é negativo. Logo a forma quadrática não é definida positiva e portanto a função dada não satisfaz o axioma de positividade de um produto interno. Não se trata portanto de um produto interno em  $\mathbb{R}^3$ .

- (5) Considere a matriz  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ .

- (a) Determine uma decomposição SVD para  $A$ .  
 (b) Calcule a projecção ortogonal de  $(1, 1, 1, 1)$  em  $N(A^T)$

**Resolução:**

- (a) Temos  $A^T A = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$  que é diagonal logo  $U_2$  é a matriz  $I_2$  e  $D = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ .

Para obter  $U_1$  precisamos de completar as colunas de  $AU_2^{-1}$  a dividir pelos valores singulares a uma base ortonormada de  $\mathbb{R}^4$ : O complemento ortogonal das colunas de  $A$  é definido pelas equações  $x = -z + w, y = -z - w$  pelo que uma base é dada por  $(-1, -1, 1, 0)$  e  $(1, -1, 0, 1)$  Esta base já é ortogonal logo obtemos

$$U_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- (b)  $N(A^T) = EC(A)^\perp$  e uma base ortonormada para o complemento ortogonal do espaço das colunas de  $A$  é dado pelas duas últimas colunas de  $U_1$  na alínea anterior. Conclui-se que

$$\begin{aligned} P_{N(A^T)}(1, 1, 1, 1) &= \frac{1}{3} \langle (-1, -1, 1, 0), (1, 1, 1, 1) \rangle (-1, -1, 1, 0) + \\ &\quad + \frac{1}{3} \langle (1, -1, 0, 1), (1, 1, 1, 1) \rangle (1, -1, 0, 1) \\ &= -\frac{1}{3}(-1, -1, 1, 0) + \frac{1}{3}(1, -1, 0, 1) = \left(\frac{2}{3}, 0, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) \end{aligned}$$

- (6) Seja  $V$  um espaço vetorial complexo e  $T: V \rightarrow V$  um endomorfismo com forma canónica de Jordan

$$J = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Descreva o grau de indeterminação do segundo vetor de uma base  $B$  para a qual  $A_{T,B,B} = J$ , isto é, indique (justificadamente) o número mínimo de parâmetros complexos necessários para descrever o conjunto

$$\{v \in V : v \text{ é o segundo vetor de alguma base } B \text{ para } V \text{ tal que } A_{T,B,B} = J\}$$

**Resolução:** O primeiro vetor  $v_1$  da base  $B$  está determinado a menos de um fator constante não nulo pois é um vetor próprio de 2 que está na imagem de  $(T - 2\text{Id})^2$  (e a intersecção do espaço próprio de 2 com esta imagem tem dimensão 1). O segundo vetor  $v_2$  é então qualquer solução da equação  $(T - 2\text{Id})(v_2) = v_1$ . Uma vez que  $N(T - 2\text{Id})$  tem dimensão 2 as soluções desta equação dependem de 2 parâmetros (para cada valor possível de  $v_1$ ). Conclui-se que o número de parâmetros complexos necessários para descrever todos os possíveis valores de  $v_2$  é 3.